# 64 of 68 DOCUMENTS

COPYRIGHT: 1989, JPO & Japio

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

#### 01058069

March 6, 1989

#### METHOD AND DEVICE FOR INPUT OF FINGERPRINT PICTURE

**INVENTOR:** DATE KAZUAKI

**APPL-NO:** 62214609

FILED-DATE: August 28, 1987

ASSIGNEE-AT-ISSUE: KOMATSU LTD

PUB-TYPE: March 6, 1989 - Un-examined patent application (A)

PUB-COUNTRY: Japan (JP)

**IPC-MAIN-CL:** G 06K009#0

IPC ADDL CL: A 61B005#10, G 06F015#64

CORE TERMS: prism, fingerprint, finger, pressing, picture, strain, fixed direction, clockwise, pressed, minute

## ENGLISH-ABST:

PURPOSE: To obtain a fingerprint picture free from fluctuation by photographing the fingerprint picture at a time point when a minute strain is given to a finger in the fixed direction in case the finger is pressed to a transparent substance like a prism, etc., to obtain a fingerprint picture.

CONSTITUTION: A finger 1 is pressed onto a face 2a of a prism 2 and the prism 2 is turned clockwise so that a pressing direction 11 is obtained based on a point 15 of force. The direction 11 can be divided into a vertical component 13 and a horizontal component 14. Furthermore the prism 2 can produce a clockwise turning force 12 rectangular to a line 2b connecting the point 15 and a rotary axis 3. Therefore the prism 2 has the contracting force of a spring 4. In this case, a minute strain of a fixed direction is applied to the fingerprint on the contact surface 2a between the finger 1 and the prism 2 by the reaction 14' of the component 14. Thus it is possible to eliminate the strains of the fingerprint caused by the pressing direction and the deflected pressing force of the finger 1.

# 19 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

# 四公開特許公報(A)

昭64-58069

⑤Int Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号

◎公開 昭和64年(1989)3月6日

G 06 K 9/00 A 61 B 5/10

15/64

3 2 2

7831-4C G-8419-5B

審査請求 未請求 発明の数 1 (全3頁)

**劉発明の名称** 

G 06 F

指紋画像入力方法および装置

昭62-214609 创特

昭62(1987)8月28日 20世 願

砂発 明 達 者

神奈川県伊勢原市板戸920

①出 頣 株式会社小松製作所 東京都港区赤坂2丁目3番6号

- 1. 発明の名称 指紋画像入力方法および装置
- 2. 特許請求の範囲

(1)指を透明体に圧着させて指紋画像を得 る方法において、指を設透明体に対して一定方 向に力を付加させることで、指の降線と該透明 体との接触面において微小なすべりを生ぜしめ、 一定方向にのみひずみが付加された状態におけ る指紋画像を摄像する方法を特徴とする指紋画 像入力方法。

(2)前記透明体が、指を圧着した方向にお いて、圧着面水平方向の分力により该分力方向 に可動してなり、さらに一定の圧力値で一定方 向の微小なひずみ状態を保持してなる時点で、 指紋画像を撮像する機構を設けたことを特徴と する指紋画像入力装置。

3.発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本 発 明 は 、 イ ン ク 等 を 使 用 せ ず に 透 明 体 妻 面 に指を押し当て指紋画像を得る装置において、 指紋画像のばらつきをなくし、均一な摄像状態 での提像を実現する方法と装置に関する。

(従来の技術)

インク等を用いないで各人の指紋画像を採取 する方法は、従来では第3図に示す如く実施例 があった。

第3図の中、1は指、2はブリズム、30は ばね、40は感圧部、50はアンドゲート、 60はコントローラ、10はイメージセンサ部、 80は光源、90はインターフェイス、100 - は前記感圧部40に均一な圧力を加えるための 金具等である。

以下に第3図の動作原理について説明する。 第3図に示す如く、指1がプリズム2に圧着さ れると、核圧力がばね30を介して複数の感圧 部40に伝わる。ばね30は、指1の圧着に対 応するプリズム2の動きに自由度を持たせるこ とで、指を圧着する各人に対して圧着の補正を 促すとともに、感圧部 4 0 に加える力の差を明 強にする働ぎをする。

複数の選圧部40では、放圧力がある値以上あるいはある範囲内の値である場合にのみ信号をアンドゲート50に送信する。アンドゲート50からの信号がコントローラ60に伝受されると、光顔80及びイメージセンサ部70かの扱った指紋画像は、コントローラ60の制御によりインターフェイス90から図示しない他の処理部に送られていた。

(発明が解決しようとする問題点)

しかるに、従来の指紋百像入力装置では複数の窓圧部40がある値以上あるいはある範囲内の値になるように指を圧着し、窓知される圧力のがランスをとることが必要なために、長時間ある値以上の力(ここでは指の圧力)をブリズム2上に均等に押し付けなければならながあるとして、指紋百像を探取する際に、例えば老人や幼児あるいは身体上の障害を有する人の場合

や窮人などでは十分な圧着及びバランスが維持できずに、その結果操像に失敗したり、指そのものの持つ性質上、押し付けの際の力の片寄り具合や押しつける指の向きにより、指紋画像に大きな差が生じていた。

さらに、前記指紋画像入力方法において、前記選明体が指を圧着してなる方向の中で、圧着面水平方向の分力により该分力方向に可動し、一定の圧力値で一定方向の微小なひずみ状態を保持してなる時点で指紋画像を提供することに設けてなる指紋画像入力装置を提供することに

88.

(実施例)

以下、本発明を図面に基づいて説明する。

第1回は、本発明に係る第1回に示すのは、本発明に係る第1回に示すのは、対すの正式のがある。 これらの正式において、1は指2の回転をはがする。 はプリズム、3はプリズム2の回転をははがする。 はばプリズムはがまる。 の回転がする。 の回転がする。 の回転がする。 の回転がある。 の回転がある。 11は第1の圧着による。 11は該押添ム。 12は該押添ム。 13、1をはずずによる。 14は該押添ム。 15は該押添ん。 16はなずか点、 16は金属体である。

先ず、第1図の動作原理を説明する。図に示す如く、プリズム2は、該プリズム内に配置してなる回転輸3により、時計回り、反時計回りに回転できる状態にある。該プリズム2は、バ

次に本発明に係る指1の指紋画像の採取方法について説明する。第2回に示すようにブリズム2の1番2 車上に指1を圧着させ、該ブリズム2を時計回りに回転させようとすると、力力はあり、力11の金直方向の分力13と水平方向の分力14が得られる。同時に、前記ブリズム2は力点15と回転輪3とを結ぶ線2トに直角な

### (発明の効果)

以上詳細に説明したように、本発明はブリズムなどの透明体に指を圧着することで指紋画像を存る場合において、指に一定方向の微小なひずみが与えられた時点で、指紋画像の提像を行うことによって、指そのもの持つ性質からくる神操圧力の片よりに伴う指紋画像を採取する

ことができる.

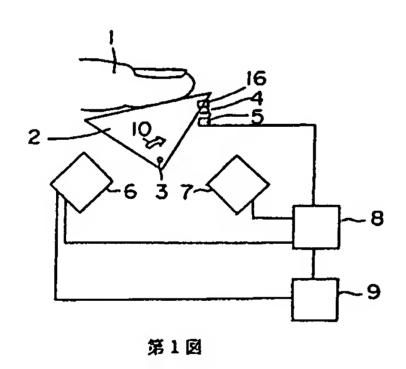
また、本発明では、指紋照合を行う時の前処理の手順が簡略化でき、認識率が向上する等の利点を有する。

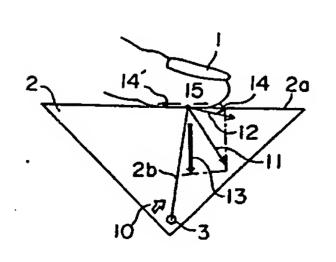
#### 4. 図面の簡単な説明

第1図は、本発明に係る指紋画像入力装置の一実施例を示したブロック図、第2図は、指紋画像の採取方法を示した概念図、第3図は、従来の技術を示す例である。

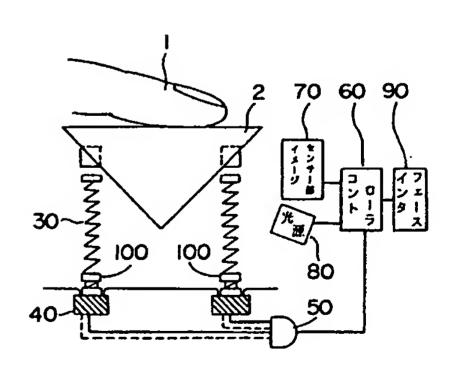
1 …指2 … 透明体4 … バネ5 … スイッチ6 … イメージセンサ7 … 照明器8 … 制御部9 … 通信部10 … 回転方向15 … 力点11、12、13、14 … 圧着時の圧力方向

出職人 株式会社小松製作所代理人 (弁理士) 岡田和客





第2回



第3回